

MAGINON

Bedienungsanleitung

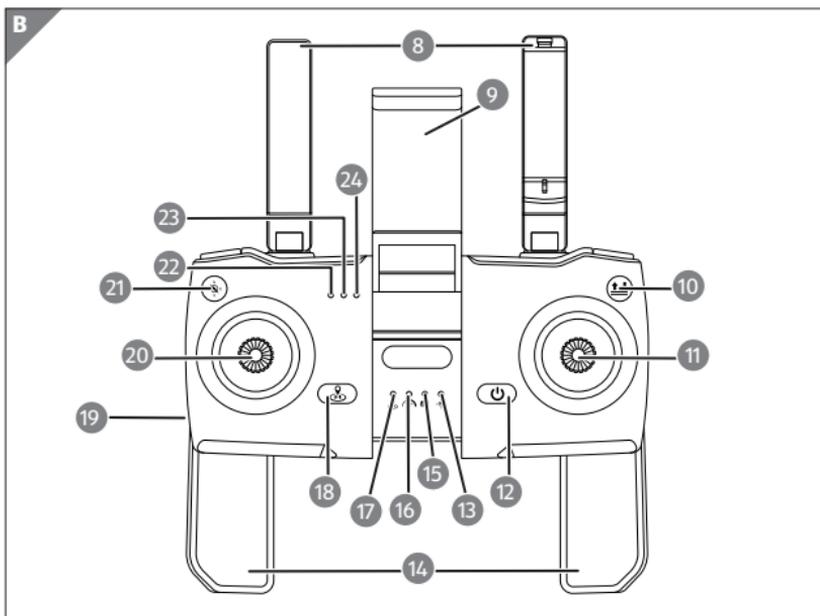
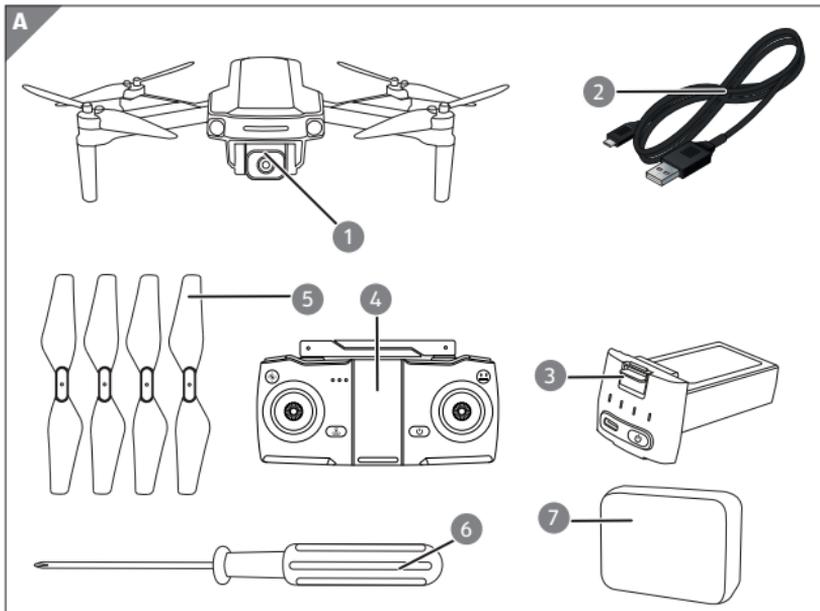
QC-99 GPS

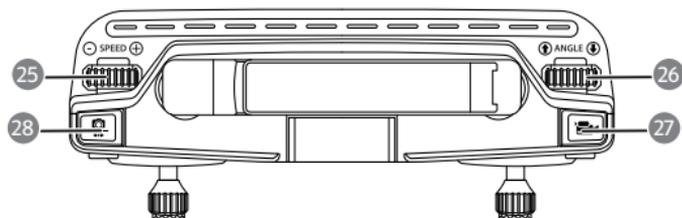
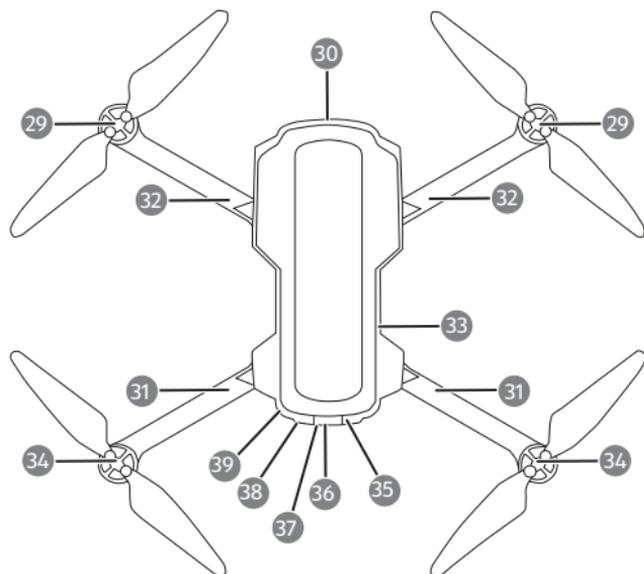
Quadrokoopter



16+ AGE





C**D**

Lieferumfang/Geräteteile

- 1 Quadrocopter QC-99GPS
- 2 USB-C Ladekabel
- 3 Lithium-Polymer Akku mit 1500 mAh (vorinstalliert)
- 4 Fernbedienung
- 5 4x Ersatz-Rotorblätter (inkl. Schrauben)
- 6 Schraubendreher (Kreuz)
- 7 Aufbewahrungstasche
- 8 Antennen (Fernbedienung)
- 9 Smartphonehalter
- 10 Autom. Start/Lande Taste
- 11 Rechter Steuerhebel Pitch/Roll
- 12 Ein-/Ausschalttaste Fernbedienung
- 13 Headless Mode LED
- 14 Haltegriffe (Fernbedienung)
- 15 Foto/Video LED
- 16 Geschwindigkeit LED
- 17 GPS/Return to Home LED
- 18 Return to Home Taste
- 19 USB-C Anschluss Fernbedienung
- 20 Linker Steuerhebel Höhe/Gieren
- 21 GPS/Headless Mode Taste
- 22 Akku LED (Grün)
- 23 Lade LED (Rot)
- 24 Bereitschaft LED (Weiß)
- 25 Geschwindigkeitsrad
- 26 Kamerawinkelrad
- 27 Videoauslöser
- 28 Fotoauslöser
- 29 Vordere Rotoren
- 30 Kamera
- 31 Vordere Positions-LED
- 32 Rotorarme
- 33 Speicherkartenfach
- 34 Hintere Rotoren
- 35 Ein-/Ausschalttaste Quadrocopter
- 36 Akku Verriegelung
- 37 Ladeanzeige-LEDs
- 38 USB-C Anschluss Akku
- 39 Hintere Positions-LED (Unterseite)

Inhaltsverzeichnis

Übersicht.....	3
Lieferumfang/Geräteteile	5
Vorwort.....	8
Allgemeines.....	9
Anleitung lesen und aufbewahren.....	9
Zeichenerklärung.....	10
Sicherheit	12
Bestimmungsgemäßer Gebrauch.....	12
Sicherheitshinweise.....	12
Flugsicherheit	21
Start	22
Inhalt der Verpackung.....	22
Erste Schritte	23
Akku der Fernbedienung laden.....	23
Fernbedienung Ein- und Ausschalten	24
Den Akku des Quadrocopter laden	24
Akku Status Anzeige.....	25
Fernbedienung vorbereiten	26
Einsetzen der Speicherkarte	27
Quadrocopter einschalten	28
Quadrocopter kalibrieren.....	29
Kompass kalibrieren	29
GPS Signal suchen.....	30
Erste Flugübungen	32
Starten der Rotoren und Abheben.....	34
Steuerung.....	35
Landen und Abschalten der Rotoren.....	38
Erweiterte Funktionen	38
Geschwindigkeit Einstellen	38
Foto- und Videoaufnahmen	39

Automatisches Starten/Landen/Notstopp.....	41
Headless Modus	41
Point Of Interesse Modus (POI)	42
Return to Home (RTH)	43
Dualer Steuerungs-Modus	44
App Maginon Air GPS	45
Bedienung der App	47
Verfolgungsmodus via App.....	52
Gestensteuerung via App	53
Way Point Flight Funktion	54
Return to Home (RTH)	55
Transport	58
Technische Daten	59
Wartung und Fehlerbehebung	61
Trimmen der Fluglage bei deaktiviertem GPS.....	61
Rotorblätter austauschen.....	61
Quadrokopter reagiert nicht.....	62
Quadrokopter reagiert nicht richtig.....	62
Quadrokopter zeigt keine guten Flugeigenschaften mehr.	62
Quadrokopter fliegt ständig zu einer Seite oder nach oben/ unten.....	62
Quadrokopter dreht sich nicht mehr nach links und rechts	62
Wind	62
Ersatzteile	62
EU-Konformitätserklärung.....	63
Aufbewahrung.....	63
Reinigung	65
Akku ausbauen	66
Entsorgung.....	67
Verpackung entsorgen	67
Altgerät entsorgen	67

Vorwort

Liebe Kundin, lieber Kunde,

herzlichen Glückwunsch zum Kauf eines qualitativ hochwertigen MAGINON Produktes.

Sie haben sich für einen modernen Quadrokopter mit guter technischer Ausstattung und entsprechendem Zubehör entschieden, der sich besonders einfach bedienen lässt.

Auf den Quadrokopter haben Sie drei Jahre Garantie. Falls der Quadrokopter einmal defekt sein sollte, benötigen Sie die beigefügte Garantiekarte und Ihren Kassenbon. Bewahren Sie diese zusammen mit dem Quadrokopter sorgfältig auf.



Informationen über den Erwerb von zusätzlichen Ersatzteilen und Zubehör finden Sie auf <https://shop.maginon.com/de>

Impressum

Herausgeber:

supra

Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
Denisstr. 28 A, 67663 Kaiserslautern,
Deutschland

Allgemeines

Dieser Quadrokopter fällt in die Klasse C0 der offenen Kategorie für unbemannte Fluggeräte. Gemäß der EU Richtlinie (EU) 2019/847 sind Betreiber von Quadrokoptern mit eingebauter Kamera verpflichtet sich online zu registrieren. Beachten Sie bitte die geltenden Bestimmungen. Die Registrierung ist kostenpflichtig.



Registrierungslink:



https://www.lba.de/DE/Drohnen/UAS_Betreiberregistrierung/UAS_Betreiberregistrierung_node.html

Die nach der Registrierung erhaltene UAS-Betreiber-Nummer (e-ID) muss gut sichtbar an allen Quadrokoptern des Betreibers z.B. mittels einer EU-Drohnen-/ Quadrokopterplakette angebracht werden.



Je nach Einsatz des Quadrokopters ist es gegebenenfalls auch erforderlich im Besitz des kleinen oder großen Drohnenführerscheins zu sein. Bei Benutzung des Quadrokopters müssen immer alle erforderlichen Unterlagen mit sich geführt werden.

Anleitung lesen und aufbewahren



Diese Bedienungsanleitung gehört zu diesem Quadrokopter. Sie enthält wichtige Informationen zur Inbetriebnahme und Handhabung.

Lesen Sie die Bedienungsanleitung, insbesondere die Sicherheitshinweise, sorgfältig durch, bevor Sie den Quadropter einsetzen. Die Nichtbeachtung dieser Bedienungsanleitung kann zu Datenverlust oder Schäden an dem Quadropter führen.

Die Bedienungsanleitung basiert auf den in der Europäischen Union gültigen Normen und Regeln. Beachten Sie im Ausland auch landesspezifische Richtlinien und Gesetze!

Bewahren Sie die Bedienungsanleitung für die weitere Nutzung auf. Wenn Sie den Quadropter an Dritte weitergeben, geben Sie unbedingt diese Bedienungsanleitung mit.

Zeichenerklärung

Die folgenden Symbole und Signalworte werden in dieser Bedienungsanleitung, auf dem Gerät oder auf der Verpackung verwendet.

 **GEFAHR!**

Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem hohen Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, den Tod oder eine schwere Verletzung zur Folge hat.

 **WARNUNG!**

Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem mittleren Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, den Tod oder eine schwere Verletzung zur Folge haben kann.


VORSICHT!

Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem niedrigen Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, eine geringfügige oder mäßige Verletzung zur Folge haben kann.

HINWEIS!

Dieses Signalwort warnt vor möglichen Sachschäden.



Dieses Symbol gibt Ihnen nützliche Zusatzinformationen zum Zusammenbau oder zum Betrieb.



Konformitätserklärung (siehe Kapitel „Konformitätserklärung“): Mit diesem Symbol gekennzeichnete Produkte erfüllen alle anzuwenden den Gemeinschaftsvorschriften des Europäischen Wirtschaftsraums.



Produkte die mit diesem Zeichen versehen sind werden mit Gleichstrom betrieben.



Dieses Symbol warnt vor sich bewegenden Rotoren. Nicht in die Rotoren greifen!



Dieser Quadrocopter fällt in die Klasse C0 der offenen Kategorie für unbemannte Fluggeräte.

Sicherheit

Bestimmungsgemäßer Gebrauch

Dieser Quadrokopter ist ausschließlich als Flugmodell konzipiert. Er ist ausschließlich für den Privatgebrauch bestimmt und nicht für den gewerblichen Gebrauch geeignet.

Verwenden Sie den Quadrokopter nur wie in dieser Bedienungsanleitung beschrieben. Jede andere Verwendung gilt als nicht bestimmungsgemäß und kann zu Sachschäden (oder Datenverlusten) führen.

Der Hersteller oder Händler übernimmt keine Haftung für Schäden, die durch nicht bestimmungsgemäßen oder falschen Gebrauch entstanden sind.

Sicherheitshinweise



Verletzungsgefahr!

Gefahr von Augenverletzungen! Halten Sie einen Sicherheitsabstand von 1-2 Meter um sich oder andere vor Verletzungen zu schützen.

- Um Unfälle zu vermeiden, fliegen Sie den Quadrokopter nie in der Nähe von Personen, Tieren oder sonstigen Hindernissen. Hände, Haare und lose Kleidung von den Rotoren fern halten. Nicht in die Rotoren Greifen!
- Überprüfen Sie vor Benutzung, ob der Quadrokopter vollständig zusammengebaut ist. (siehe Abb. C und D auf Seite 4).

! WARNUNG!**Verletzungsgefahr!****Bewegende Rotoren!**

Körper, Hände, Finger, Haare und lose Kleidung von den Rotoren fern halten. Nicht in die Rotoren greifen!

! WARNUNG!**Stromschlaggefahr!**

Fehlerhafte Elektroinstallation oder zu hohe Netzspannung können zu elektrischem Stromschlag führen.

- Betreiben Sie den Quadrokopter nicht, wenn er sichtbare Schäden aufweist oder das USB-C Ladekabel defekt ist.



Der Quadrokopter darf nur mit Geräten der Klasse II verbunden werden, die mit dem nebenstehenden Symbol versehen sind.

- Schließen Sie den Quadrokopter zum Laden nur an eine nahe und gut zugängliche Stromquelle an, damit Sie diesen bei einem Störfall schnell vom Strom trennen können.
- Wenn das USB-C Ladekabel des Quadrokopter beschädigt ist, muss es durch den Hersteller oder seinen Kundendienst oder eine ähnlich qualifizierte Person ersetzt werden.
- Tauchen Sie weder den Quadrokopter, die Fernbedienung, noch das USB-C Ladekabel in Wasser oder andere Flüssigkeiten. Stellen Sie keine mit Flüssigkeit gefüllten Gegenstände, wie z.B. Vasen, auf den Quadrokopter oder die Fernbedienung.

- Der Quadrocopter und die Fernbedienung sollten nicht Tropf- oder Spritzwasser ausgesetzt werden.
- Verwenden Sie einen Netzadapter (nicht im Lieferumfang enthalten) nur mit einer Ausgangsspannung die der Eingangsspannung (5 V $\overline{\text{---}}$) des Quadrocopter entspricht. Beachten Sie das Typenschild. Ansonsten besteht Gefahr von Feuer oder Stromschlägen.
- Ein Netzadapter kann bei Gewittern nicht verwendet werden. Es besteht die Gefahr eines Stromschlages.

WARNUNG!

Gefahren für Kinder und Personen mit verringerten physischen, sensorischen oder mentalen Fähigkeiten (beispielsweise teilweise Behinderte, ältere Personen mit Einschränkung ihrer physischen und mentalen Fähigkeiten) oder Mangel an Erfahrung und Wissen (beispielsweise ältere Kinder).

- Dieser Quadrocopter kann von Kindern ab 16 Jahren und darüber sowie von Personen mit verringerten physischen, sensorischen oder mentalen Fähigkeiten oder Mangel an Erfahrung und Wissen benutzt werden, wenn sie beaufsichtigt oder bezüglich des sicheren Gebrauchs des Quadrocopter unterwiesen wurden und die daraus resultierenden Gefahren verstehen.
- Reinigung und Benutzerwartung dürfen nur von Erwachsenen durchgeführt werden.
- Dieses ferngesteuerte Modell ist kein Spielzeug. Geeignet für Personen ab 16 Jahren. Für Kinder unter 36 Monaten nicht geeignet.
- Sorgen Sie dafür, dass Kinder keine Gegenstände in den Quadrocopter hineinstecken.

- Halten Sie Akkus von Kindern und Haustieren fern.
- Wenn Sie vermuten, das ihr Kind eine Batterie verschluckt hat sofort ärztliche Hilfe suchen.

 **WARNUNG!****Erstickungsgefahr!**

Enthält verschluckbare Kleinteile. Von Kleinkindern unbedingt fernhalten.

 **WARNUNG!****Verletzungsgefahr!**

Es besteht eine Verletzungsgefahr bei falschem Zusammenbau des Quadropters.

- Zusammenbau durch Erwachsene nötig.
- Das falsche Zusammenbauen oder das Auseinanderbauen von Komponenten, welche nicht für den Ausbau gedacht sind, kann zu Gefahren durch elektrische Schläge, große Hitze, Schnittverletzungen, oder zu anderen mechanischen oder physikalischen Gefahren führen.
- Halten Sie im speziellen auch den mitgelieferten Schraubendreher von Kindern fern.
- Der Schraubendreher darf ausdrücklich nur von Erwachsenen benutzt werden und ausschließlich nur für den Austausch der Rotorblätter genutzt werden. Eine anderweitige Benutzung des mitgelieferten Schraubendrehers ist nicht gestattet.
- Der Wechsel von Rotorblättern darf ausschließlich nur durch Erwachsene durchgeführt werden.
- Der Rotorblattwechsel muss genauestens gemäß dieser

Anleitung erfolgen.

- Andere Modifikationen, der Ausbau von anderen Komponenten oder der Einbau zusätzlicher Komponenten ist für den Quadropter und seine Zubehörteile (insbesondere Fernbedienung) untersagt.

 **WARNUNG!**

Explosionsgefahr

Bei unsachgemäßem Auswechseln der Batterien oder wenn diese durch einen falschen Typ ersetzt werden. Ersatz nur durch denselben oder einen gleichwertigen Batterietyp.

- Folgen Sie den vom Batteriehersteller angegebenen Sicherheits-, Verbrauchs-, und Entsorgungs-Anweisungen.
- Entfernen Sie alte oder entladene Batterien aus der Fernbedienung. Alle Batterien eines Satzes gleichzeitig wechseln.
- Batteriekontakte und auch die Kontakte in der Fernbedienung vor dem Einlegen der Batterien reinigen.
- Beachten sie beim Einlegen der Batterien, die richtige Polarität (+/-) . Wenn die Polarität nicht beachtet wird kann es zu Verletzungen und/oder Sachschäden führen.
- Batterien, die ausgelaufen sind, niemals ohne entsprechenden Schutz anfassen. Bei Kontakt der Batteriesäure mit der Haut, waschen Sie die Stelle mit viel Wasser und Seife ab.
- Vermeiden Sie Augenkontakt mit der Batteriesäure. Sollten Sie doch einmal Augenkontakt mit Batteriesäure erfahren, spülen Sie die Augen mit viel Wasser aus und kontaktieren umgehend einen Arzt.
- Entfernen Sie die Batterien, wenn Sie die Fernbedienung längere Zeit nicht verwenden, um Schäden aufgrund

verrostet oder korrodierte Batterien zu verhindern.

- Werfen Sie nie Batterien in ein Feuer, setzen Sie Batterien nicht Feuer oder anderen Wärmequellen (z.B. heißer Ofen) aus.
- Wenn Sie den Quadrokopter nicht benutzen, ihn reinigen oder wenn eine Störung auftritt, schalten Sie den Quadrokopter und die Fernbedienung immer aus. Entfernen sie die Batterien und den Akku und trennen Sie alle Verbindungen.
- Setzen Sie die Batterien nie extrem hohen Temperaturen aus. Dies kann zu einer Explosion oder zum Austritt von entflammbarer Flüssigkeit oder Gasen führen.
- Setzen Sie den Akku des Quadrokopter nie extrem niedrigen Luftdruck aus. Es kann beim Austreten von brennbarer Flüssigkeit oder Gas zu einer Explosion kommen.
- Sie sollten den Akku des Quadrokopter unter keinen Umständen auseinandernehmen, zerstören, durchlöchern oder kurzschließen, es besteht Explosionsgefahr.
- Batterie- und Akkuentorgung: Alte oder entladene Akkus und Akkus müssen ordnungsgemäß entsorgt oder recycelt werden in Übereinstimmung mit allen geltenden Gesetze. Detaillierte Informationen erhalten Sie bei Ihrer Gemeindeverwaltung für Abfälle.
- Vor der Entsorgung, müssen Batterien und der Akku zuerst entfernt und separat vom Gerät entsorgt werden.
- Versuchen sie niemals, Batterien wieder aufzuladen, die nicht dafür vorgesehen sind.
- Niemals verschiedene Batterietypen gleichzeitig verwenden.
- Aufladbare Akkus dürfen nur unter Aufsicht eines Erwachsenen neu aufgeladen werden.

- Sollten Sie wiederaufladbare Akkus in der Fernbedienung nutzen und diese aufladen wollen, entnehmen Sie die Akkus zunächst aus der Fernbedienung.
- Mischen Sie niemals alte und neue Akkus und Batterien.
- Batteriekontakte der Fernbedienung niemals kurzschließen.
- Quetschen oder Schneiden Sie nie Akkus.
- Sie sollten die Akkus unter keinen Umständen auseinandernehmen, zerstören, durchlöchern oder kurzschließen, es besteht Explosionsgefahr.

HINWEIS!

Gefahr von Sachschäden!

Unsachgemäßer Umgang mit der Quadrokopter kann zu Beschädigungen des Quadrokopter führen.

- Achten Sie unbedingt auf Ihre Umgebung in der Sie den Quadrokopter nutzen möchten. Suchen Sie sich eine große, offene und weite Fläche ohne Hindernisse, achten Sie besonders auf Gebäude, Menschenansammlungen, Hochspannungsleitungen und Bäume.
- Benutzen Sie den Quadrokopter niemals in der Nähe von Flughäfen, Bahnanlagen oder Straßen. Halten Sie immer ausreichend Abstand von gefahrenträchtigen und besonders geschützten Bereichen.
- Betreiben Sie Ihren Quadrokopter nicht in der Nähe von Funkstationen, Hochspannungsleitungen, Transformatorkästen oder ähnlichem! Diese Einrichtungen können Funkstörungen verursachen.
- Setzen Sie den Quadrokopter außen nur bei gutem Wetter ein. Bei Regen, Sturm oder gar Gewitter dürfen Sie den Quadrokopter nicht betreiben.

-
- Suchen Sie sich ein Fluggelände, das den gesetzlichen Voraussetzungen entspricht und frei von Hindernissen wie Bäumen, Häusern, usw. ist.
 - Für die Nutzung im Innenraum, müssen Sie, aus Gründen der Sicherheit und um zufriedenstellende Flugergebnisse zu erzielen, auf einen ausreichend großen freien Raum (ca. 6 x 5 x 2,5 m) zu achten. Dabei muss der Raum frei von Hindernissen (Lampen, losen Gegenständen, usw.) sein. Außerdem sollte kein Luftzug vorhanden sein.
 - Fliegen Sie in keiner Umgebung mit mehr als +45 °C und weniger als 10 °C.
 - Setzen Sie den Quadrokopter keiner direkten Sonneneinstrahlung, hoher Luftfeuchtigkeit oder Staubeinwirkung aus.
 - Den Quadrokopter nicht aus größeren Höhen fallen oder abstürzen lassen. Dies kann die Flugeigenschaften und die Lebenszeit des Quadrokopter beeinträchtigen.
 - Achten Sie darauf das manche Teile am Quadrokopter heiß werden könnten.
 - Halten Sie die Quadrokopter und das Zubehör von offenem Feuer und heißen Flächen fern.
 - Stellen Sie keine offenen Brandquellen, wie z. B. brennende Kerzen, auf oder in die Nähe des Quadrokopter und der Fernbedienung.
 - Bringen Sie das USB-C Ladekabel nicht mit heißen Teilen in Berührung.
 - Tauchen Sie den Quadrokopter zum Reinigen niemals in Wasser und verwenden Sie zur Reinigung keinen Dampfreiniger. Der Quadrokopter kann sonst beschädigt werden.
 - Verwenden Sie den Quadrokopter nicht mehr, wenn die Kunststoff-oder Metallbauteile des Geräts Risse

oder Sprünge haben oder sich verformt haben.
Ersetzen Sie beschädigte Bauteile nur durch passende Originalersatzteile.

- Beschädigungen des Quadrocopter, der Kamera, der Fernbedienung oder des Zubehörs, die durch äußere Einflüsse wie Schläge, Fall oder Sonstiges hervorgerufen wurden, sind keine Garantieschäden und somit kostenpflichtig.
- Informieren Sie sich über die jeweils gültige Rechtslage zur Verwendung des von Ihnen erworbenen Quadrocopter in Ihrem Land.
- Führen Sie niemals Anbauten am Quadrocopter durch oder überschreiten das maximal erlaubte Höchstabfluggewicht (siehe technische Spezifikationen).

HINWEIS!

Achtung!

In einigen Ländern ist es vorgeschrieben für den Betrieb eines Quadrocopter eine spezielle Modellhalterhaftpflichtversicherung abzuschließen. Information hierzu bekommen Sie bei den Modellsportverbänden oder bei einer Versicherung.



Ein Netzadapter ist nicht im Lieferumfang enthalten.



Bei Problemen des Produktes aufgrund statischer Entladungen oder Stromschwankungen, entnehmen Sie die Batterie aus dem Gerät, lassen es eine Minute abkühlen und setzen die Batterie wieder in das Gerät ein.

Flugsicherheit

Für Ihre eigene Sicherheit und die der umstehenden Menschen ist es wichtig, dass Sie die grundlegenden Flugbestimmungen kennen. Denken Sie daran, vor dem Fliegen die Sicherheitsrichtlinien zu lesen.

- Fliegen Sie immer nur über offenen Bereichen
- Fliegen Sie nur, wenn Sie ein ausreichend starkes GPS Signal empfangen
- Halten Sie immer Sichtkontakt mit Ihrem Quadrocopter
- Bleiben Sie immer unter einer Höhe von 100 Metern
- Vermeiden Sie es, über bzw. in der Nähe von Hindernissen, Menschenmengen, Hochspannungsleitungen, Bäumen, Flugplätzen und Wasserflächen zu fliegen
- Fliegen Sie nicht in der Nähe von Quellen starker elektromagnetischer Strahlung wie Stromleitungen oder Funkstationen, da diese den eingebauten Kompass beeinträchtigen können.
- Betreiben Sie den Quadrocopter nicht bei schlechten Wetterbedingungen wie Regen, Schneefall, Nebel oder hohen Windgeschwindigkeiten. Beachten Sie unbedingt Flugverbotszonen. Siehe hierzu auch das Kapitel „Wind“ auf Seite 64.
- Halten Sie sich von drehenden Motoren und Rotoren fern.

Start

Inhalt der Verpackung

 **WARNUNG!**

Erstickungsgefahr!

Halten Sie Plastikfolie und Taschen von Säuglingen und Kleinkindern fern es besteht Erstickungsgefahr.

HINWEIS!

Gefahr von Schäden!

Wenn die Verpackung sorglos mit einem scharfen Messer oder andere Spitze Gegenstände, geöffnet wird kann das Produkt beschädigt werden.

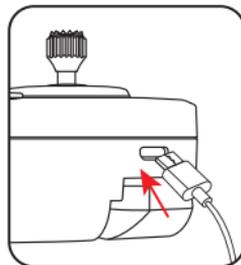
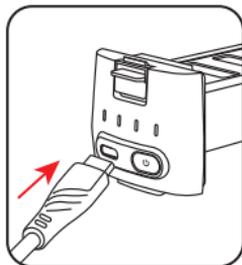
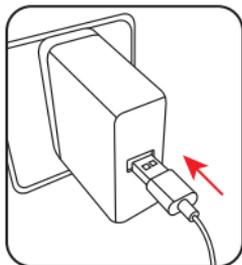
- Öffnen Sie sorgfältig die Verpackung.
- 1. Überprüfen Sie, ob die Lieferung komplett ist (siehe **Abb. A** auf Seite 3).
- 2. Nehmen Sie den Quadropter **1** aus der Verpackung und überprüfen Sie ob das Gerät oder Teile beschädigt sind. Wenn ja, Verwenden Sie den Quadropter **1** nicht. Kontaktieren Sie die Service-Adresse des Herstellers, die auf der Garantiekarte aufgeführt ist.

Erste Schritte

Akku der Fernbedienung laden

Vor dem ersten Flug des Quadrocopter **1** muss der Akku der Fernbedienung **4** vollends geladen werden. Verbinden Sie hierzu das mitgelieferte USB-C Ladekabel **2** mit dem USB-C Anschluss **19** der Fernbedienung **4**. Das andere Ende des USB-C Ladekabels **2** verbinden Sie mit einem USB-Netzstecker (5V, 2 A, nicht im Lieferumfang enthalten). Die Lade LED **23** beginnt rot zu leuchten. Wenn der Ladevorgang beendet ist, geht die Lade LED **23** aus und die Akku LED **22** leuchtet grün. Der Ladevorgang dauert ca. 50 Minuten.

Sie können den Akku der Fernbedienung **4** auch über einen USB-Anschluss an Ihrem Computer laden. Bitte beachten Sie, dass der Ladevorgang sich dadurch allerdings verlängert.



- Wenn der Akku der Fernbedienung **4** nur noch einen niedrigen Ladezustand aufweist, blinkt die Lade LED **23** rot. Sie müssen den Akku dann unverzüglich laden.
- Der Akku der Fernbedienung **4** ist fest verbaut und kann nicht ausgetauscht werden. Wenn der Akku der Fernbedienung **4** beschädigt ist, muss die Fernbedienung **4** ausgetauscht werden.

Fernbedienung Ein- und Ausschalten

Zum Einschalten der Fernbedienung **4** drücken Sie die Ein/Ausschalttaste **12**. Ein Signalton ertönt und die LEDs der Fernbedienung beginnen zu leuchten

Zum Ausschalten der Fernbedienung **4** drücken Sie die Ein/Ausschalttaste **12** kurz, ein Signalton ertönt. Drücken Sie die Ein/Ausschalttaste **12** erneut, bis die LED's der Fernbedienung **4** erloschen sind.

Den Akku des Quadrokofter laden

Vor dem ersten Flug des Quadrokofter **1** muss der Akku **3** des Quadrokofter **1** vollends geladen werden. Drücken Sie die Akku Verriegelungen **36** an der Rückseite des Akkus **3** nach unten und ziehen Sie den Akku **3** aus dem Quadrokofter **1**. Wenden Sie hierbei keine Gewalt an. Verbinden Sie nun das mitgelieferte USB-C Kabel **2** mit dem USB-C Anschluss des Akkus **38**. Das andere Ende des USB-C Kabel **2** verbinden Sie mit einem USB-Netzstecker (5V, 2 A, nicht im Lieferumfang enthalten). Die 4 Ladeanzeige-LEDs **37** beginnen je nach Ladestand blau zu blinken. Wenn der Ladevorgang beendet ist, leuchten alle 4 Ladeanzeige-LEDs **37** konstant blau. Der Ladevorgang dauert ca. 180 Minuten. Die Flugzeit beträgt ca. 20 Minuten.

Sie können den Akku **3** des Quadrokofter **1** auch über einen USB-Anschluss an Ihrem Computer laden. Bitte beachten Sie, dass der Ladevorgang sich dadurch allerdings verlängert.

Den vollgeladenen Akku **3** des Quadrokofter **1** wieder in das Akkufach des Quadrokofter **1** einschieben. Achten Sie darauf, dass der Akku **3** merklich mit einem Klick fest einrastet.



Sie können den Akku **3** auch laden, wenn er sich noch im Akkufach des Quadrocopter **1** befindet. Folgen Sie den Anweisungen und lösen Sie das USB-C Kabel **2**, wenn die Ladeanzeige-LEDs **37** vollständig leuchten. Der Quadrocopter **1** muss beim Laden ausgeschaltet sein.



Informationen über den Erwerb von zusätzlichen Ersatz-Akkus und weiterem Zubehör finden Sie auf <https://shop.maginon.com/de>

Akku Status Anzeige

Der Status des Ladezustands des Akkus **3** des Quadrocopter **1** wird über die Ladeanzeige-LEDs **37** angezeigt.

Akku ausreichend: 4-2 Ladeanzeige-LEDs **37** an dem Quadrocopter **1** leuchten kontinuierlich Blau.

Akku schwach: Lediglich eine Ladeanzeige-LED **37** blinkt Blau.

Landen Sie den Quadrocopter **1** wenn die letzte Ladeanzeige-LED **37** wegen einem schwachen Akku zu blinken beginnt. Nach etwa 1 Minute landet der Quadrocopter **1** automatisch.

HINWEIS!

Achtung!

Im Außenbereich können Witterungseinflüsse und starker Wind das automatische Landen bei schwachem Akku **3** sehr stark beeinflussen.

Fernbedienung vorbereiten

Klappen Sie zunächst die beiden Haltegriffe **14** der Fernbedienung **4** mit Hilfe der beiden Aussparungen auf der Rückseite der Haltegriffe **14** aus. Sie können die Fernbedienung **4** nun besser halten.

Anhand der zur Verfügung gestellten kostenlosen App „MAGINON Air GPS“ (Seite 45 ff) können Sie den Quadrocopter **1** gleichzeitig mit der Fernbedienung **4** steuern und das Livebild der Kamera verfolgen. Laden Sie sich die kostenlose App „MAGINON Air GPS“ aus dem Google Play Store oder dem iOS App Store herunter und installieren Sie diese auf Ihrem Smartphone.

Dazu nutzen Sie am besten den Smartphonehalter **9** der Fernbedienung **4**. Klappen Sie den Smartphonehalter **9** in der Mitte der Fernbedienung **4** nach oben. Ziehen Sie das obere Ende des Smartphonehalters **9** nach oben bis Ihr Smartphone zwischen die beiden Klemmen des Smartphonehalters **9** eingesetzt werden kann.

Achten Sie darauf, dass das Display Ihres Smartphones in die Richtung der Bedienelemente der Fernbedienung **4** ausgerichtet ist. Lassen Sie dann die obere Klemme des Smartphonehalters **9** vorsichtig wieder herab, bis das Smartphone eingeklemmt ist und entsprechend fest und sicher sitzt.

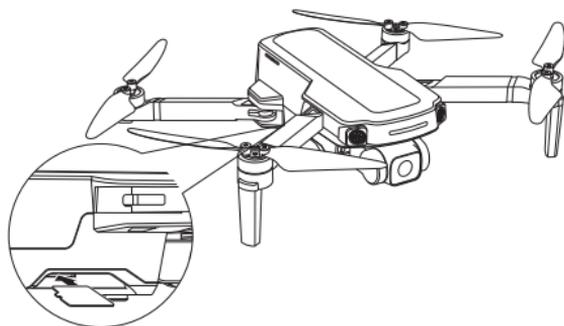
Prüfen Sie durch vorsichtiges Rütteln an der Fernbedienung **2**, ob Ihr Smartphone wirklich fest im Smartphonehalter **9** sitzt.

Klappen Sie nun die beiden Antennen **8** der Fernbedienung **4** aus und richten Sie diese nach vorne.

Einsetzen der Speicherkarte

Aufnahmen von Fotos und Videos sind nur mit eingelegter Speicherkarte (nicht im Lieferumfang)möglich. Setzen Sie daher vor dem Einschalten des Quadrokopter **1** eine microSD/SDHC-Speicherkarte in das Speicherkartenfach **33** des Quadrokopter **1** ein.

- Legen Sie die microSD-Speicherkarte entsprechend der untenstehenden Abbildung ein. Die Beschriftung der microSD-Speicherkarte zeigt dabei zur Unterseite des Quadrokopter **1**. Drücken Sie die microSD-Speicherkarte so tief in das Speicherkartenfach **33**, bis sie hörbar einrastet.
- Zum Entnehmen der microSD-Speicherkarte drücken Sie erneut kurz darauf, die microSD-Speicherkarte wird daraufhin ein Stück weit ausgeworfen.



- Um zu vermeiden, dass die microSD-Speicherkarte beschädigt wird, schalten Sie den Quadrokopter **1** aus, bevor Sie die microSD-Speicherkarte einsetzen oder herausnehmen.
- Es werden microSD-/SDHC-Speicherkarten bis zu einer Kapazität von 32 GB unterstützt.

Quadrokopter einschalten

Um den Quadrokopter **1** für den ersten Flug vorzubereiten, folgen Sie bitte den nachfolgenden Schritten.

1. Klappen Sie die Rotorarme **32** des Quadrokopter **1** aus. Die Rotorarme **32** rasten in der Endstellung merklich ein.
2. Stellen Sie den Quadrokopter **1** auf eine ebene Fläche.
3. Schalten Sie den Quadrokopter **1** ein, indem Sie die Ein/Ausschalttaste **35** des Quadrokopters **1** drücken, bis alle 4 Ladeanzeige-LEDs **37** erleuchtet sind. Lassen Sie die Ein/Ausschalttaste **35** los. Die Positions-LEDs **31** & **39** beginnen dann schnell blau zu blinken. Nach kurzer Zeit blinkt nur noch die hintere Positions-LED **39** rot.
4. Schalten Sie die Fernbedienung **4** ein, die Bereitschafts LED **24** blinkt weiß. Die Fernbedienung verbindet sich automatisch mit dem Quadrokopter. Nach erfolgreicher Verbindung blinkt die Positions-LEDs vorne **31** blau und hinten **39** blau und rot.
5. Verbinden Sie den Quadrokopter **1** mit dem WIFI Ihres Smartphones. Öffnen Sie hierzu die WIFI Optionen Ihres Smartphones und suchen Sie nach dem WIFI Signal "Maginon- QC-99GPS-XXXXXX". Verbinden Sie sich mit diesem Netzwerk. Es erfolgt eine WIFI-Passwort Abfrage. Geben Sie als Passwort "MKReset01" ein. Bitte beachten Sie, dass Sie während der Dauer dieser Verbindung kein Internet auf Ihrem Smartphone empfangen.
6. Öffnen Sie die App "Maginon Air GPS" auf Ihrem Smartphone und ändern Sie das Passwort. Ohne Passwortänderung können Sie den Quadrokopter nicht starten (Siehe auch Kapitel "App MAGINON Air GPS"). Schalten Sie den Quadrokopter und die Fernbedienung nach der Passwortänderung erneut aus und wieder an, um das neue Passwort zu aktivieren.

Quadrokooper kalibrieren

Vor dem ersten Flug, bzw. wenn die hinteren Positions LEDs **39** schnell rot und blau oder nur blau blinken, sollten Sie den Kompass und das Gyroskop im Quadrokooper **1** kalibrieren. Die Kalibrierung sollte vor jedem Flug durchgeföhrt werden und wenn sich die Flugeigenschaften des Quadrokooper **1** nach einer Kollision oder einem Absturz verschlechtert haben.

Der Quadrokooper **1** muss dabei eingeschaltet sein und auf einer ebenen Fläche stehen. Schalten Sie die Fernbedienung **4** ein und verbinden Sie den Quadrokooper **1** mit dem WIFI Ihres Smartphones. Öffnen Sie die App.

Kompass kalibrieren

1. Bewegen Sie die beiden Steuerhebel **11** / **20** der Fernbedienung **4** zeitgleich in die Positionen 1 Uhr (links) und 11 Uhr (rechts). Die Positions-LEDs **31** und **39** am Quadrokooper **1** blinken nun schnell blau und rot (vorne) und blau (hinten).



2. Die App zeigt folgenden Status an: "Kompass-Kalibrierung".
3. Nehmen Sie den Quadrokooper **1** waagrecht von hinten auf und drehen Sie sich mit dem Quadrokooper in der Hand einmal um 360°.



- Die hinteren Positions-LEDs **39** leuchten nun dauerhaft blau und rot.
- Halten Sie jetzt den Quadrokopter **1** mit der Kamera zum Boden gerichtet und drehen Sie sich noch einmal um 360°.
- Die vorderen Position-LEDs **31** und hinteren Positions-LEDs blinken nun langsam blau.
- Die App zeigt folgenden Status an: „Kompass-Kalibrierung okay“



GPS Signal suchen

Bevor der Quadrokopter **1** zum Flug bereit ist, benötigt er ein GPS-Signal von einem GPS Satelliten. Die Suche nach diesem Signal startet der Quadrokopter **1** automatisch.

- Die Positions-LEDs **31** & **39** beginnen schnell blau zu blinken. Das GPS-Signal wird gesucht. Der Vorgang kann einige Minuten dauern.
- Die App zeigt folgenden Status an: "Warte auf GPS-Signal"
- Wurde ein GPS-Signal empfangen, blinken die Positions-LEDs **31** & **39** kurz langsam und leuchten dann konstant in blau.
- Die App zeigt den Status: "GPS Kalibrierung abgeschlossen" an.

HINWEIS!

Sollten Sie kein ausreichendes GPS-Signal empfangen, können Sie mit der GPS /Headless Mode Taste **21** die GPS Funktion des Quadrokopter deaktivieren. Ebenso sollten diese Funktion in Innenräumen deaktiviert werden. Bitte

beachten Sie, dass die Kontrolle über den Quadrocopter **1** durch ein deaktiviertes GPS erschwert wird.

Auch eine automatische Rückkehr zum Startpunkt ist ohne eingeschaltetes GPS Signal nicht möglich. Sollte die Verbindung zwischen Quadrocopter **1** und Fernbedienung **4** während des Fluges getrennt werden, während das GPS deaktiviert ist, wird die Drohne umgehend automatisch zur seichten Landung am Ort des Verbindungsverlustes ansetzen

GPS deaktivieren: Halten Sie die GPS/Headless Mode Taste **21** so lange gedrückt, bis ein akustisches Signal ertönt und die GPS/Return to Home LED **17** erlischt.

GPS erneut aktivieren: Halten Sie die GPS/Headless Mode Taste **21** so lange gedrückt, bis ein akustisches Signal ertönt und die GPS/Return to Home LED **17** wieder leuchtet.

Erste Flugübungen

Bevor Sie mit dem Quadrocopter **1** fliegen, informieren Sie sich zuerst in dieser Anleitung über seine Steuerfunktionen und führen dann einige Übungen durch. Die folgenden Anweisungen und Flugübungen beziehen sich auf den GPS Modus des Quadrocopter **1**.

1. Platzieren Sie den Quadrocopter **1** auf einer ebenen Fläche auf dem Boden. Der Quadrocopter **1** muss Ihnen mit dem Heck (Hintere Positions-LED **39**) zugewandt sein.
2. Üben Sie zuerst den Schwebeflug mit dem linken Steuerhebels **20** zu kontrollieren. Anschließend versuchen Sie die Position des Quadrocopter **1** mit Hilfe des rechten Steuerhebels **11** zu verändern (vor, zurück, seitwärts).
3. Zuletzt sollten Sie das Drehen des Quadrocopter **1** um die eigene Achse mit dem linken Steuerhebel **20** üben.

Wenn Sie diese Funktionen des Quadrocopter **1** beherrschen, können Sie Ihren ersten kontrollierten Flug durchführen.

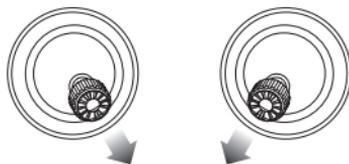


- Starten Sie den Quadrokopter ① immer vom Boden aus.
- Sollte der Quadrokopter ① nach einer Kollision oder eines Absturzes vom Kurs abweichen, landen Sie den Quadrokopter ① und führen Sie eine Kalibrierung des Kompass und des Gyroskops durch.
- Überprüfen Sie vor jedem Neustart, dass die Rotorarme ③2 vollständig ausgeklappt und eingerastet sind.
- Beachten Sie die aktuelle Windsituation. Bei starkem Wind ist der Quadrokopter ① nicht mehr einfach zu steuern.

Starten der Rotoren und Abheben

Der Quadrokopter **1** muss auf einer ebenen Fläche stehen und eingeschaltet sein. Die Rückseite des Quadrokopter **1** ist Ihnen zugewandt. Die Fernbedienung **4** muss eingeschaltet und mit dem Quadrokopter **1** verbunden sein. Das WIFI-Passwort muss geändert sein und die Kalibrierung des Kompass und des Gyroskops sollten abgeschlossen sein. Die Positions-LEDs **31** & **39** müssen konstant in blau leuchten (vorne) und blinken (hinten). Die App zeigt den Status "Flugbereit" an.

Bewegen Sie die Steuerhebel **11** & **20** in die Positionen 5 Uhr (links) und 7 Uhr (rechts).



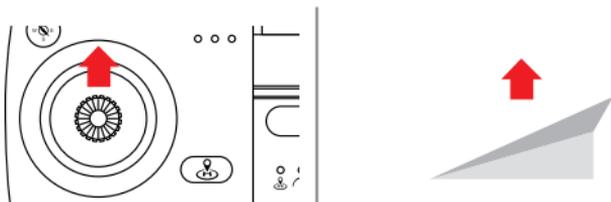
Die Motoren starten automatisch. Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** vorsichtig nach vorne, um abzuheben. Hat der Quadrokopter **1** eine Höhe von ca. 1,5 m erreicht, halten Sie den linken Steuerhebel **20** mittig um auf einer Höhe zu schweben.

Sie können Alternativ zum vorherigen Punkt auch die Autom. Start/Lande Taste **10** drücken. Der Quadrokopter **1** begibt sich dann in eine Flughöhe von ca. 1,5 m und schwebt dort.

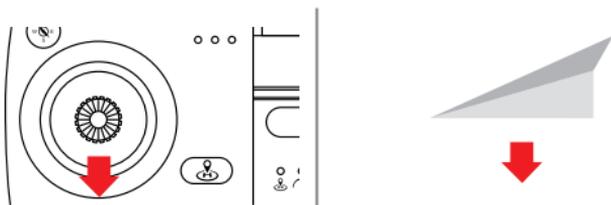
Steuerung

Nachfolgend erhalten Sie eine Beschreibung für die Steuerung des Quadropters **1**.

- **Steigen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nach oben. Die Rotoren **29** & **34** drehen sich schneller und der Quadropters **1** steigt.



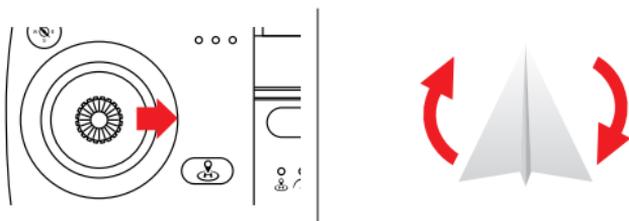
- **Sinken:** Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nach unten. Die Rotoren **29** & **34** drehen sich langsamer und der Quadropters **1** sinkt.



- **Nach Links drehen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nach links. Der Quadropters **1** dreht sich auf der eigenen Achse nach links.



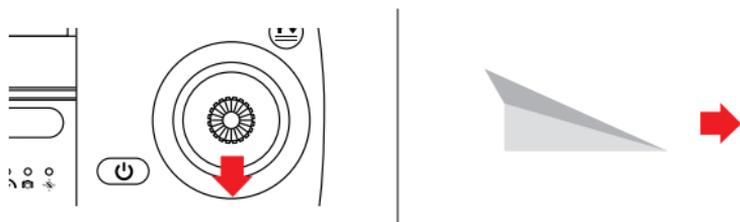
- **Nach Links drehen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nach rechts. Der Quadrocopter **1** dreht sich auf der eigenen Achse nach rechts.



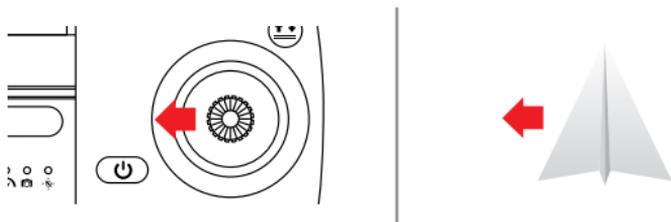
- **Vorwärts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** nach oben. Die Front des Quadrocopters **1** neigt sich nach unten und er fliegt vorwärts.



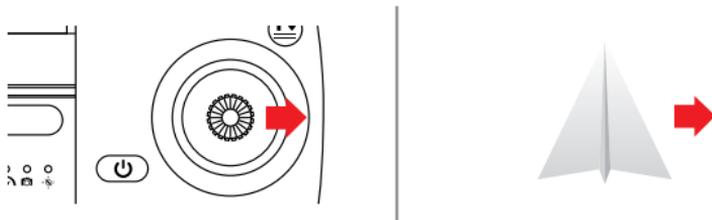
- **Rückwärts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** nach unten. Das Heck des Quadrocopters **1** neigt sich nach unten und er fliegt rückwärts.



- **Nach links fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** nach links. Der Quadrocopter **1** neigt sich leicht nach links und er fliegt nach links.



- **Nach rechts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** nach rechts. Der Quadrocopter **1** neigt sich leicht nach rechts und er fliegt nach rechts.



Landen und Abschalten der Rotoren

1. Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nach unten, um den Quadrokopter **1** auf eine niedrige Höhe zu steuern.
2. Schauen Sie nach einem geeigneten, ebenen Landplatz.
3. Drücken Sie den linken Steuerhebel **20** nochmals unten, bis der Quadrokopter **1** Bodenkontakt hat.
4. Die Rotoren **29** & **34** stoppen automatisch, wenn der Quadrokopter **1** innerhalb von 20 Sekunden keine weiteren Signale von der Fernbedienung erhält.

HINWEIS!

Achtung!

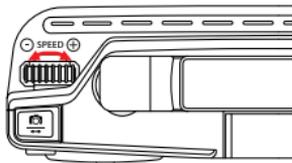
Greifen Sie den Quadrokopter **1** erst an, nachdem die Rotoren **29** & **34** zum Stillstand kamen. Drehende Rotoren können schwere Verletzungen verursachen.

Erweiterte Funktionen

Nachdem Sie sich mit der Steuerung des Quadrokopter **1** vertraut gemacht haben, können Sie weitere Funktionen und Flugmodi des Quadrokopter **1** nutzen.

Geschwindigkeit Einstellen

Sie können drei Geschwindigkeits-Modi über die Fernbedienung **4** einstellen: Anfängermodus, Normalmodus und den Fortgeschrittenenmodus.



- **Anfänger:** Nach dem Einschalten des Quadrokopter **1** ist von Werk aus der Anfängermodus aktiviert.

- **Normal:** Drücken Sie das Geschwindigkeitsrad **25** einmal nach rechts. Die Fernbedienung **4** gibt ein kurzes akustisches Signal von sich. Der Normalmodus ist aktiviert.
- **Fortgeschritten:** Drücken Sie erneut das Geschwindigkeitsrad **25** nach rechts. Die Fernbedienung **4** gibt erneut ein akustisches Signale von sich. Der Modus für Fortgeschrittene ist aktiviert

Drücken Sie das Geschwindigkeitsrad **25** nach links, um wieder in den vorhergehenden Modus zu gelangen. Ertönt beim Drücken des Geschwindigkeitsrads **25** ein langes akustisches Signal, wird damit angezeigt, dass Sie den höchsten, bzw. niedrigsten Geschwindigkeitsmodus schon aktiviert haben.

Foto- und Videoaufnahmen

Ihr Quadropter **1** ist mit einer beweglichen Full HD Kamera **30** ausgestattet, mit der Sie Foto und Videoaufnahmen aus der Vogelperspektive aufnehmen können.

1. Stellen Sie sicher, dass Sie eine microSD Speicherkarte im Speicherkartenfach **33** Ihres Quadropter **1** eingelegt haben.
2. Steuern Sie den Winkel der Kamera **30** über das Kamerawinkelrad **26**
3. Drücken Sie das Kamerawinkelrad **26** nach links, um die Kamera **30** nach oben zu bewegen. Es ertönt ein akustisches Signal.
4. Drücken Sie das Kamerawinkelrad **26** nach rechts, um die Kamera **30** nach unten zu bewegen. Es ertönt ein akustisches Signal.

5. Starten Sie eine Fotoaufnahme, indem Sie den Fotoauslöser **28** einmal drücken. Die Fernbedienung **4** gibt 2 akustische Signale von sich.
6. Starten Sie die Videoaufnahme, indem Sie den Videoauslöser **27** einmal drücken. Die Fernbedienung **4** gibt so lange ein akustisches Signal von sich, bis Sie die Aufnahme durch erneutes drücken des Videoauslöser **27** beenden.
7. Die Aufnahmen werden auf der microSD Speicherkarte gespeichert.
8. Sind Sie mit der App verbunden, werden die Videos auch auf Ihrem Smartphone abgespeichert. Sie finden die Aufnahmen im Pfad DCIM/Maginnon Air GPS auf Ihrem Smartphone

HINWEIS!

Die Videos auf der microSD Speicherkarte werden in einer Auflösung von 2048 x 1152 p aufgenommen.

Im Smartphone ist die Auflösung aufgrund der WiFi-Übertragung auf 1280 x 720 p eingeschränkt.

Der Quadrocopter verfügt über kein Mikrofon. Über die App kann das Mikrofon des Smartphones für Tonaufnahmen aktiviert werden.

Automatisches Starten/Landen/Notstopp

Die Autom. Start/Lande Taste **10** an der Fernbedienung hat 3 verschiedene Funktionen.

- **Automatisches Starten:** Schalten Sie den Quadrokoopter **1** ein und verbinden Sie die Fernbedienung **4**. Drücken Sie die Autom. Start/Lande Taste **10**. Die Rotoren **29** & **34** des Quadrokoopter **1** beginnen sich zu drehen und der Quadrokoopter **1** steigt auf eine Flughöhe von ca. 1,5 m.
- **Automatisches Landen:** Drücken Sie die Autom. Start/Lande Taste **10** während des Fluges des Quadrokoopter **1**, wird dieser automatisch die Flughöhe verringern und Landen. Achten Sie darauf, dass die Landung auf einer ebenen Fläche ohne Hindernisse stattfindet.
- **Notstopp:** Drücken Sie die Autom. Start/Lande Taste **10** während des Fluges des Quadrokoopter **1** für 3 Sekunden. Der Notstopp wird aktiviert, wenn die Flughöhe des Quadrokoopters innerhalb von 13 Metern liegt. Andernfalls wird er nicht aktiviert. Die Rotoren **29** & **34** des Quadrokoopter **1** schalten sich aus und der Quadrokoopter **1** stürzt ab. Nutzen Sie diese Funktion nur in einem äußersten Notfall, um das Risiko von Verletzungen oder Beschädigungen zu reduzieren.

Headless Modus

Im Headless Modus fliegt der Quadrokoopter **1** immer nach vorne, links, rechts oder zurück, wenn man den rechten Steuerungshebel **11** in die entsprechende Richtung drückt. Dabei ist es egal, in welche Richtung der Quadrokoopter **1** in diesem Moment ausgerichtet ist. Wichtig dabei ist, dass die Fernbedienung **4** die Position beibehält, in der sie mit dem Quadrokoopter **1** verbunden wurde.

Um den Headless Modus zu aktivieren, stellen Sie den

Quadrokopter **1** auf eine ebene Fläche mit der Rückseite des Quadrokopter **1** zu Ihnen gerichtet. Drücken Sie auf der Fernbedienung **4** kurz die Taste GPS/Headless Mode **21**. Die Headless Mode LED **13** an der Fernbedienung erlischt. Die Positions-LEDs die in diesem Moment nach vorne zeigen leuchten nun Weiß.

Um den Headless Modus wieder zu deaktivieren, drücken Sie die Taste GPS /Headless Mode **21** erneut kurz.

Point Of Interesse Modus (POI)

Im POI Modus kreist der Quadrokopter **1** im Schwebeflug auf einer gleichbleibenden Höhe automatisch um die Fernbedienung **4**. Die Distanz zur Fernbedienung **4** kann dabei zwischen 2 Meter und 100 Meter liegen.

1. Starten Sie den Quadrokopter **1** und begeben Sie sich in eine mittlere Flughöhe (ca. 2 -5m).
2. Drücken Sie auf der Fernbedienung **1** die Tasten Fotoauslöser **28** und Videoauslöser **27** zeitgleich.
3. Steuern Sie den Quadrokopter **1** mit dem rechten Steuerhebel **9** in die gewünschte Distanz zwischen 2 m und 100 m. Achten Sie darauf, dass sich innerhalb des gewählten Bereichs keine Hindernisse befinden.
4. Drücken Sie erneut die Tasten Fotoauslöser **26** und Videoauslöser **25** zeitgleich.
5. Der Quadrokopter **1** beginnt innerhalb des festgelegten Aktionsradius um die Fernbedienung **4** zu kreisen. Wenn der ausgewählte Aktionsradius weniger als 2 Meter beträgt, fliegt der Quadrokopter **1** automatisch in eine Distanz von 2 Meter.
6. Bewegen Sie den rechten Steuerhebel **11**, um den Point of Interest Modus zu deaktivieren.

Return to Home (RTH)

Mit der RTH Funktion kehrt der Quadrokopter ① automatisch zum Startpunkt zurück. Diese Funktion kann nur mit aktiviertem GPS angewählt werden.

Die RTH Funktion hat vier verschiedene Modi:

- **Smart RTH:** Drücken Sie die Return to Home Taste ⑱ auf der Fernbedienung ④. Die Fernbedienung ④ gibt ein akustisches Signal von sich und die GPS/Return to Home LED ⑰ blinkt konstant. Der Quadrokopter ① kehrt zu seinem Startpunkt zurück. Drücken Sie die Return to Home Taste ⑱ erneut, um den Return To Home-Vorgang abubrechen. Ziehen Sie den linken Steuerhebel ⑳ nach hinten, um den Quadrokopter ① sicher zu landen.
- **Automatischer RTH:** Die automatische RTH Funktion wird ausgelöst, wenn der Ladezustand des Akkus ③ des Quadrokopter ① zu niedrig ist oder die Verbindung zwischen Fernbedienung ④ und Quadrokopter ① getrennt wurde. Der Quadrokopter ① fliegt automatisch bis auf ca. 30 m an den Startpunkt heran, damit Sie den Landevorgang automatisch steuern können.
- **Verbindungsverlust RTH:** Diese RTH Funktion wird ausgelöst, wenn die Verbindung der Fernbedienung ④ zum Quadrokopter ① verloren geht. Verbinden Sie den Quadrokopter ① erneut, sobald der Quadrokopter ① im Sichtfeld erscheint. Sie können den Quadrokopter ① dann wieder manuell steuern und sicher landen.
- **Notfall RTH:** Kann über die App ausgelöst werden, siehe Seite 56

HINWEIS!

Achtung!

- Die RTH Funktion ist nur bei aktiviertem GPS anwählbar und aktiv.
- Der Quadrokopter **1** hat keine automatische Hinderniserkennung.

Dualer Steuerungs-Modus

Die Funktionen des linken und rechten Steuerhebels **11** & **20** der Fernbedienung **4** des Quadrokopter **1** können untereinander ausgetauscht werden.

1. Schalten Sie die Fernbedienung **4** aus.
2. Drücken Sie zeitgleich den Fotoauslöser **28** und die Ein-/Ausschalttaste **12** der Fernbedienung **4**.
3. Die Fernbedienung **4** quittiert diese Anweisung mit einem doppelten akustischem Signal und schaltet sich ein.
4. Der rechte Steuerhebel **11** hat nun die Funktionen Steigen, Sinken, Linksdrehung und Rechtsdrehung des Quadrokopter **1**.
5. Der linke Steuerhebel **20** kann nun benutzt werden um nach Vorne, Zurück, nach Links und nach Rechts zu fliegen.
6. Schalten Sie die Fernbedienung **4** aus, um die normale Funktion der Fernbedienung **4** wieder zu aktivieren.

HINWEIS!

Die Handhabe der Kalibrierung des Quadrokopter **1** bleibt in ihrer ursprünglichen Funktionsweise erhalten.

App Maginon Air GPS

Laden Sie sich die kostenlose App „MAGINON Air GPS“ aus dem Google Play Store oder dem iOS App Store herunter und installieren Sie diese auf Ihrem Smartphone.



iOS

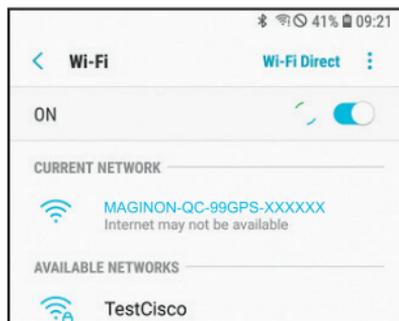
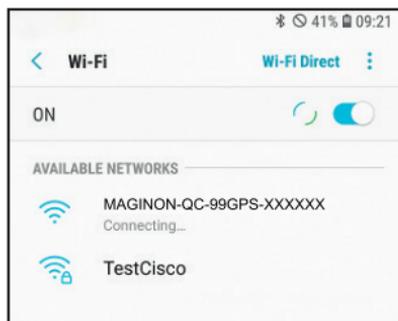


Android

Schalten Sie nun den Quadrokoopter **1** an und öffnen Sie die Verbindungsoptionen an Ihrem Smartphone.

Öffnen Sie die Option WLAN-Verbindungen und verbinden Sie das Smartphone mit dem WiFi-Netzwerk des Quadrokoopter **1**. Dieses wird mit der Netzwerkennung „MAGINON-QC-99GPS-xxxxxx“ angezeigt.

Das Passwort zur WLAN-Verbindung lautet "MKReset01"



Nachdem Smartphone und Quadrokoopter **1** verbunden sind, öffnen Sie die App „MAGINON Air GPS“.



Wenn der Quadrokopter **1** mit Ihrem Smartphone verbunden ist, haben Sie keine Internet-Verbindung.

Im Startbildschirm haben sie nun die Option, das WIFI-Passwort des Quadrokopters **1** zu ändern. **Ohne eine Änderung des vom Werk aus vergebenen Passwortes ist der Quadrokopter **1** nicht Flugbereit.** Das neue Passwort muss aus 8 Groß- und Kleinbuchstaben, sowie Zahlen bestehen (Beispiel: "Maginon1").

- Tippen Sie auf dem Startbildschirm die Option Passwort ändern an.
- Geben Sie das neue Passwort ein und bestätigen Sie die Eingabe mit "Aktivieren".
- Schalten Sie den Quadrokopter **1** aus und wieder ein.
- Verbinden Sie den Quadrokopter **1** wieder mit dem WIFI Ihres Smartphones. Nutzen Sie hierzu das neue Passwort.
- Öffnen Sie die App "Maginon Air GPS" und wählen Sie die Option "Flug starten".
- Der Quadrokopter **1** ist nun Flugbereit.

Zurücksetzen des WIFI Passwortes

Wenn Sie das WIFI-Passwort vergessen haben, oder den Quadrokopter an jemanden veräußern, sollten Sie das Passwort wieder in die Werkseinstellung zurück setzen.

Schalten Sie dazu zunächst den Quadrokopter und danach die Fernbedienung ein. Wenn der Quadrokopter mit der Fernbedienung gekoppelt ist, drücken und halten Sie die Taste Videoauslöser **27** für 5 Sekunden. Schalten Sie danach den Quadrokopter aus. Das Passwort lautet beim nächsten

Einschalten des Quadrokofter wieder "MKReset01".



Wenn der Quadrokofter ① mit Ihrem Smartphone verbunden ist, haben Sie keine Internet-Verbindung.

Ohne Änderung des vom Werk aus vergebenen WIFI-Passworts ist der Quadrokofter ① nicht Flugbereit.

Das neue Passwort muss aus 8 Groß-, Kleinbuchstaben und Zahlen bestehen.

Der Quadrokofter ① muss nach der Passwortänderung aus- und wieder eingeschaltet werden. Der Passwortschutz dient dazu, dass niemand sich in die bestehende WIFI-Verbindung einwählen kann und den Quadrokofter ohne Ihr Einverständnis steuert.

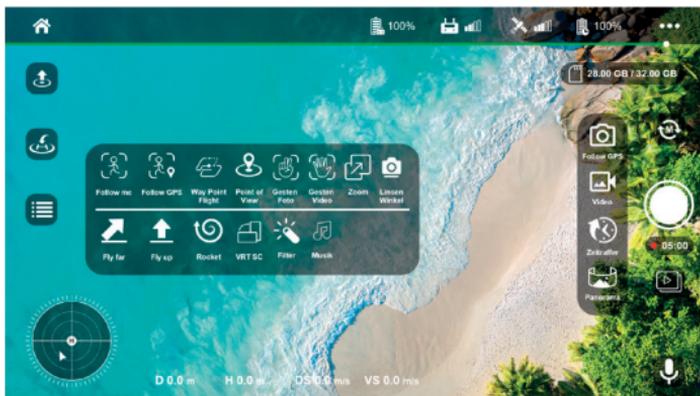
Bedienung der App

Sie können über den Startbildschirm direkt in den Flugmodus wechseln, oder den Video Editor öffnen.



Um den per WiFi verbundenen Quadrokofter ① zu steuern,

drücken Sie auf „Flug starten“. Der Steuerungsmodus wird geöffnet. Sie sehen das Livebild der Kamera **33** und haben verschiedene Steuerelemente im Livebild.



Die Icons im Bildschirm haben folgende Funktionen:



Zurück zum Startbildschirm



Akku-Status der Fernbedienung
(Achtung! Der Status wird nur bei verbundener Fernbedienung angezeigt)



Status Funkverbindung zur Fernbedienung



GPS Signal Anzeige



Akku-Status des Quadropters



Weitere Optionen



Zurück zum Kontrollbildschirm

Parameter

Stellen Sie den Flugmodus, die maximale Entfernung und Höhe, sowie die Return to Home Flughöhe ein.

Verfolgen

Rufen Sie Informationen zum aktuellen, oder vorherigen Flügen ab, oder finden Sie die letzte GPS-Position der Drohne nach einem Absturz

(Flugverbots-) Zone

Achten Sie auf die aktuellen Flugverbotszonen. Eine Aktualisierung der Flugverbotszonen geht nur mit einer aktivierten Internetverbindung!

Allgemeine Einstellungen

Stellen Sie die genutzten Einheiten ein und lassen Sie sich ihre Flugroute anzeigen.



Speicherkartenstatus



Umschalten Foto/Video/Zeitraffer/ Panorama



Foto:



Video:



Zeitraffer:



Panorama:



Auslöseknopf Foto/Video/Zeitraffer/ Panorama

05:00

Laufzeit Videoaufnahme



Foto- und Videogalerie:
Betrachten, Löschen oder teilen Sie ihre
Aufnahmen



Smartphone-Mikrofon Aktivierung:

VS 0.0 m/s

Vertikale Geschwindigkeit

DS 0.0 m/s

Diagonale Geschwindigkeit

H 0.0 m

Flughöhe

D 0.0 m

Distanz



Radar/Map/Flugverbotszonen



Weitere Funktionen



Follow me (Objekt Verfolgung)



Follow GPS (GPS Verfolgung)



Way Point Flight:
Legen sie durch Antippen einzelner Zielpunkte
eine feste Route des Quadropters fest



Point of View (POV):



Gesten Foto (Gestensteuerung Foto)



Gesten Video (Gestensteuerung Video)



Zoom



Linsenwinkel



Fly Far: Schräger Aufstieg



Fly up: Gerader Aufstieg



Rocket: Spiralflug



VRT SC: Bildschirm des Smartphones Horizontal
ausrichten



Filter



Musik (Musikuntermalung Videos)



Return to Home



Autostart

Starten Sie die Rotoren und einen Schwebeflug in ca 1,5m Höhe

HINWEIS!

Bitte beachten Sie, dass die Akku-Anzeige der Fernbedienung nur dann ordnungsgemäß in der App angezeigt wird, wenn die Fernbedienung mit dem Quadrocopter gekoppelt wurde.

Verfolgungsmodus via App

Aktivieren Sie den Verfolgungsmodus, indem Sie die Option "Weitere Funktionen" ☰ öffnen und entweder die "Objekt Verfolgung" 📷 oder "GPS Verfolgung" 📶 auswählen. Das entsprechende Icon wird blau markiert und erscheint am linken Bildschirmrand.

Follow me (Objekt Verfolgung) - Aktivieren Sie diesen Modus über das Icon 📷. Stellen Sie sicher, dass der Quadrocopter ① in ca.3 Metern Entfernung und in 2 -10 Metern Höhe fliegt. Markieren Sie das zu verfolgende Objekt, oder die Person, mit einem Finger, indem Sie ein Rechteck auf das Livebild der Person/des Objekts ziehen. Der Quadrocopter ① folgt diesem Objekt, egal wohin es sich bewegt. Beachten Sie, dass Sie sich nur im langsamen Schrittempo fortbewegen.

Follow GPS (GPS Verfolgung) - Aktivieren Sie diesen Modus über das Icon 📶. Stellen Sie sicher, dass der Quadrocopter ① in ca. 3 Metern Entfernung und in 30 Metern Höhe fliegt. Der Quadrocopter ① folgt nun dem GPS-Signal des Smartphones, mit dem er via WiFi verbunden ist, egal wohin Sie sich bewegen.

Der Verfolgungsmodus wird ausgeschaltet, indem Sie auf

der Nutzeroberfläche der App am linken Bildschirmrand auf das Icon des aktivierten Modus  oder  tippen und im Funktionsauswahlfenster das blau markierte Icon erneut antippen. Die blaue Markierung verschwindet und das Icon "Weitere Funktionen"  erscheint wieder.

HINWEIS!

Die GPS Verfolgung lässt sich nicht aktivieren, wenn das GPS-Signal Ihres Smartphones zu schwach ist. Dies kann an Signalverlust durch umstehende Gebäude oder Bäume liegen oder auch an Netzüberlastung durch zu viele Smartphones in diesem Gebiet.

Gestensteuerung via App

Aktivieren Sie den Gestensteuerung, indem Sie die Option "Weitere Funktionen"  öffnen und entweder die "Gestensteuerung Foto"  oder "Gestensteuerung Video"  anwählen. Das entsprechende Icon wird blau markiert und erscheint am linken Bildschirmrand. Stellen Sie sicher, dass der Quadrocopter  in ca. 2 Metern Entfernung fliegt und Sie gut sichtbar auf dem Livebild zu sehen sind.

Gesten Foto (Gestensteuerung Foto) - Nutzen Sie die rechte Hand und zeigen Sie  in die Kamera um eine Fotoaufnahme auszulösen. Ein Countdown von 3 auf 0 erscheint auf dem Bildschirm bevor die Aufnahme ausgelöst wird.

Gesten Video (Gestensteuerung Video) - Nutzen Sie die rechte Hand und zeigen Sie  in die Kamera  um eine Videoaufnahme auszulösen. Zeigen Sie die Geste erneut um die Videoaufnahme zu stoppen.

Die Gestensteuerung wird deaktiviert, indem Sie auf das Icon am linken Bildschirmrand tippen und im Funktionsauswahlfenster das blau markierte Icon erneut

antippen. Die blaue Markierung verschwindet und das Icon "Weitere Funktionen" ☰ erscheint wieder.

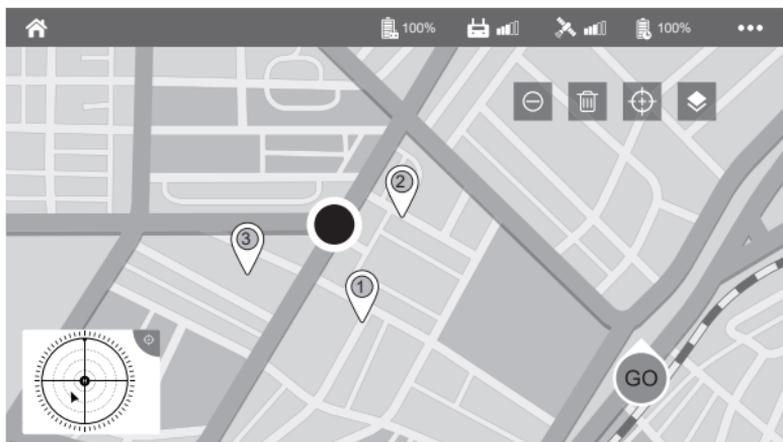
Way Point Flight Funktion

Mit der Way Point Funktion können Sie bis zu 16 Zielpunkte definieren, die der Quadrocopter ① im GPS Modus alleine ansteuert. Aktivieren Sie die Way Point Flight Funktion, indem Sie die Option "Weitere Funktionen" ☰ öffnen und dann die Way Point Flight Funktion  auswählen.

Eine Landkarte erscheint im Bildschirm und das Livebild wird verkleinert im linken unteren Eck angezeigt.

Auf der Landkarte wird Ihnen der aktuelle Standort des Quadrocopter ① angezeigt. Markieren Sie bis zu 16 Zielpunkte innerhalb des Flugbereiches (roter Kreis) auf der Landkarte. Über "-" löschen Sie den zuletzt gesetzten Zielpunkt, über das Mülleimer-Symbol alle gesetzten Zielpunkte.

Drücken Sie "Go" um den Way Point Flug zu starten.



Um den Way Point Flug zu beenden oder die Funktion

abzubrechen, löschen Sie alle Zielpunkte und wählen Sie das Livebild links unten im Bildschirm an.

HINWEIS!

Beachten Sie, dass der Quadrocopter ① keine Hinderniserkennung besitzt. Um die Way Point Funktion zu nutzen, müssen Sie Google Maps (Android oder iOS) oder Apple Maps (iOS) auf Ihrem Smartphone installiert haben. Sie können diese Apps kostenlos aus den App Stores herunterladen.

Return to Home (RTH)

Die Return to Home (RTH)-Funktion bringt das Flugzeug zurück zum Startpunkt. Diese Funktion kann nur im GPS-Modus erreicht werden. Es gibt 4 Arten von RTH: Smart RTH / RTH bei niedrigem Batteriestand / RTH bei Verbindungsfehler/Notfall RTH.

- Smart RTH:

Drücken Sie die Return-to-Home-Taste auf Ihrer Fernbedienung oder tippen Sie auf die App auf Ihrem Smartphone. Die Fernbedienung wird anfangen zu piepen. Ihre Drohne kehrt zum Startpunkt zurück. Drücken Sie die Taste erneut, um den RTH-Vorgang zu stoppen, oder bewegen Sie die linken und rechten Joysticks, um das Flugzeug in einem sicheren Bereich zu landen.

- RTH bei niedrigem Batteriestand

Die RTH bei niedrigem Batteriestand wird ausgelöst, wenn der Ladezustand des Drohnenakkus niedrig ist. Wenn die RTH bei niedrigem Batteriestand aktiviert ist, steigt oder sinkt die Drohne automatisch auf eine Höhe von 30 Metern, dann können Sie die linken und rechten Joysticks nutzen, um sie in einem sicheren Bereich zu landen. Die Drohne kehrt

zum Startpunkt zurück, wenn der aktuelle Batteriestand das ausreicht, um aus der aktuellen Höhe abzusteigen.

- RTH bei fehlerhafter Verbindung

Der Quadrocopter wird in den Return-to-Home-Modus wechseln, wenn das Signal zur Fernbedienung verloren geht. Der Quadrocopter kehrt zum Startpunkt zurück. Er kann während der aktivierten RTH automatisch die Verbindung zur Fernbedienung herstellen. Wenn die Verbindung erfolgreich hergestellt wurde, können Sie den Quadrocopter erneut bedienen.

-Notfall RTH

Wenn der Quadrocopter außer Kontrolle gerät, erscheint in der App das Dialogfeld für die RTH-Funktion. Klicken Sie auf OK, und der Quadrocopter löst eine Notrückkehr zum Startpunkt aus (RTH). Klicken Sie auf Abbrechen, wird der Quadrocopter weiterhin außer Kontrolle fliegen und die APP wird das Dialogfeld erneut anzeigen.

Hinweis::

Wenn innerhalb von 5 Sekunden keine Auswahl getroffen wird, wird die Notrückkehrsfunktion standardmäßig ausgelöst.

Wenn der Quadrocopter sich in einem normalen Zustand befindet, wird das Dialogfeld von der APP angezeigt. Bitte klicken Sie innerhalb von 5 Sekunden auf Abbrechen, um zu vermeiden, dass die Notrückkehrsfunktion ausgelöst wird.

Wenn die Notrückkehrsfunktion irrtümlich ausgelöst wird, können Sie auf dem Bildschirm auf die Schaltfläche "Notrückkehr abbrechen" klicken, um die Notrückkehrsfunktion zu deaktivieren.

Achtung: Der Quadrocopter hat bei der Nutzung der RTH Funktion keine Hinderniserkennung.

Weiter Optionen

Über das Icon **•••** im Hauptbildschirm der App, finden Sie folgende Optionen:

Parameter

In der Einstellung der Parameter können Sie den Benutzerstatus, die Flugdistanz, normale Flughöhe und Flughöhe für die Return to Home Funktion einstellen.

Die Werkseinstellung "Anfänger" erlaubt eine Flugdistanz von 30 m, eine Flughöhe von 30 m und eine Return Höhe von 20 m.

Fluginfo

Unter dem Punkt Fluginfo erhalten sie Daten zu Ihren Flügen. So können Sie z.B. Logfiles bestimmter Flugtagen abrufen und z.B nach einem Verlust des Quadropters die letzte gesendete GPS Position des Quadropters finden.

Flugverbotszonen

Um die Flugverbotszonen zu aktualisieren, muss das Smartphone mit dem Internet verbunden sein.

Die Flugverbotszonenanzeige informiert Sie über Gebiete mit eingeschränkter Flugerlaubnis. Sie können die verschiedenen Zonen deaktivieren, sollten sich aber immer darüber bewusst sein, das ein Verstoß rechtlich verfolgt wird.

Bitte informieren Sie sich vorab über die Gesetze des Landes, in dem die Drohne genutzt wird.

Allgemeine Einstellungen (•••)

Über die Allgemeinen Einstellungen ändern Sie die Metrik-Einheiten der App und Ausgabeoptionen der App einstellen.

Transport

1. Tragen / Heben Sie den Quadrokopter **1** immer am Körper oder den Flugarmen. Tragen Sie den Quadrokopter **1** niemals an den Rotoren oder anderen empfindlichen Teilen.
2. Transportieren Sie den Quadrokopter **1** in der Originalverpackung oder einer ähnlichen geeigneten Verpackung.
3. Stellen Sie niemals etwas auf den Quadrokopter **1** und schützen Sie den Quadrokopter **1** vor Risiken wie zum Beispiel Darauf treten oder Darauf setzen.
4. Schützen Sie den Quadrokopter **1** gegen Schläge und starke Vibrationen, die insbesondere beim Transport in Fahrzeugen auftreten. Sichern Sie den Quadrokopter **1** gegen Verrutschen und Herunterfallen.

Technische Daten

Modell:	QC-99 GPS
Klassifizierung	C0
Quadrokopter:	
Geschwindigkeiten:	Anfänger (max. 9 km/h), Normal (max. 12,96 km/h), Fortgeschrittene (max. 25,2 km/h)
Frequenzbereich:	5,15 - 5,35 GHz; 5,725 - 5,825 GHz
WiFi Distanz:	ca. 150-300 m, ohne Hindernisse und Interferenzen im Außenbereich
Stromversorgung:	USB-C 5 V  2 A
Batterie:	7,4 V  ; 1500 mAh Lithium-Polymer Akku
Flugzeit:	ca. 20-23 Min
Ladezeit:	Drohne: ca. 180 min Fernsteuerung: ca. 50 min
Betriebstemperatur:	0 °C - 40 °C
Maße:	273 x 303 x 56 mm (aufgeklappt) 141 x 89 x 56 mm (zusammengeklappt)
Gewicht:	248 g (inklusive Batterie und Rotoren)
Höchstabfluggewicht:	248 g
Fernbedienung:	
Reichweite Fernbedienung:	ca. 500 m, ohne Hindernisse und Interferenzen im Außenbereich
Stromversorgung:	USB C 5 V  ; 2A
Batterie:	3,7 V  ; 300 mAh Lithium-Polymer Akku
Frequenzbereich:	2402 MHz - 2478 MHz
Betriebsdauer:	ca. 10 Std.
Ladezeit:	ca. 30 Min

Maximale Sendefrequenz:	13 dBm (20 mW)
Betriebstemperatur:	0 °C - 40 °C
Maße:	145 mm x 175 mm x 57 mm (aufgeklappt) 145 mm x 74 mm x 57 mm (zusammengeklappt)
Gewicht:	203.5 g

Kamera:

Kamerasensor:	1/3" CMOS Sensor
Linse:	FOV 85°, f/2.5
Fotoauflösungen:	1920 x 1080 p (auf Speicherkarte und Mobilgerät)
Videoauflösungen:	Full HD (1920 x 1080 p, 25 fps, ohne Ton (auf Speicherkarte)) HD (1280 x 720p, 25 fps, ohne Ton (auf Mobilgerät))
Aufnahmemedium:	Unterstützt microSD / SDHC-Speicherkarten bis 32 GB (optional)
WLAN-Sicherheit:	keine Verschlüsselung
WLAN-Standards:	802.11a/n20/n40
Frequenzbereich:	5150-5350 MHz, 5460-5720MHz, 5725-5825MHz
Einstellbare Kamera-Neigung:	-90 bis 0° (einstellbar per Fernbedienung)
Maximale Sendefrequenz:	13 dBm



Design und technische Daten können ohne Ankündigung geändert werden.

Wartung und Fehlerbehebung

Trimmen der Fluglage bei deaktiviertem GPS

- Wenn der Quadrocopter **1** sich während des Flugs nicht im GPS-Modus befindet, können Sie ihn trimmen, um ein ausgeglicheneres Flugverhalten zu gewährleisten. Drücken und halten Sie den Fotoauslöser **28** auf der Fernbedienung **4**, um den Trim Modus zu aktivieren. Drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** in die entgegengesetzte Richtung der Driftrichtung des Quadrocopter **1**, um den Quadrocopter **1** auszubalancieren. Wenn der Quadrocopter **1** zum Beispiel nach links driftet, drücken Sie den rechten Steuerhebel **11** nach rechts, um ihn auszubalancieren. Die Fernbedienung **4** quittiert jeden Druck mit einem akustischen Signal.
- Lassen Sie den Fotoauslöser **28** los, um den Trim Modus zu beenden.

Rotorblätter austauschen

- Zum Austauschen eines defekten Rotors **29** & **34** entnehmen Sie aus Sicherheitsgründen zuerst den Akku **3** aus dem Quadrocopter **1**. Lösen Sie dann die Schrauben am defekten Rotorblatt.
- Nehmen Sie den defekte Rotor **29** & **34** ab und setzen Sie einen Neuen ein. Befestigen Sie den neuen Rotor **29** & **34** wieder mit den Schrauben. Ziehen Sie die Schrauben gut fest, achten Sie aber darauf die Schrauben nicht zu überdrehen.

HINWEIS!

Achtung!

- Die Rotoren 29 & 34 und Rotorarme 32 sind mit A und B gekennzeichnet. Im Lieferumfang enthalten sind je 2 Rotoren mit der Bezeichnung A und B. Achten Sie beim Wechsel der Rotoren 29 & 34 immer darauf, dass nur gleich gekennzeichnete Rotoren miteinander ausgetauscht werden dürfen.

Quadrokopter reagiert nicht

- Prüfen Sie, ob der Akku 3 des Quadrokopter 1 und der Akku der Fernbedienung 4 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 3 des Quadrokopter 1 und der Fernbedienung 4 auf.
- Überprüfen Sie, ob die Entfernung zwischen Quadrokopter 1 und Fernbedienung 4 mehr als 300- 500 Meter beträgt.

Quadrokopter reagiert nicht richtig

- Prüfen Sie, ob der Akku 3 des Quadrokopter 1 und der Akku der Fernbedienung 4 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 3 des Quadrokopter 1 und der Fernbedienung 4 auf.
- Prüfen Sie, ob eine andere Fernbedienung oder eine ähnliche Störquelle in näherer Umgebung eventuell die Frequenz der Fernbedienung 4 stört. Entfernen Sie sich gegebenenfalls ausreichend von der Störquelle.

Quadrokopter zeigt keine guten Flugeigenschaften mehr

- Prüfen Sie das Produkt auf offenkundige Beschädigungen oder Verunreinigungen. Bei Verunreinigungen säubern Sie das Gerät vorsichtig (Kapitel „Reinigung“ auf Seite 67). Bei Beschädigungen wechseln Sie die Rotoren 29 & 34 oder entsorgen das Gerät fachgerecht.
- Prüfen Sie, ob die Rotoren 29 & 34 eventuell beim Austausch falsch montiert wurden (Kapitel „Rotorblätter austauschen“ auf Seite 61).

Quadrokopter fliegt ständig zu einer Seite oder nach oben/unten

- Prüfen Sie, ob der Akku des Quadrokopter 1 und die Akkus der Fernbedienung 4 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 3 die Akkus der Fernbedienung 4 und des Quadrokopters 1 auf.
- Überprüfen Sie, ob eine Trimmung des Quadrokopters 1 notwendig ist. Kapitel „Trimmen der Fluglage bei deaktiviertem GPS“ auf Seite 61.

Quadrokopter dreht sich nicht mehr nach links und rechts

- Überprüfen Sie, ob der Headless-Flugmodus eingeschaltet ist und deaktivieren Sie diesen gegebenenfalls. Kapitel „Headless Modus“ auf Seite 41.

Wind

Ein Faustregel des Quadrokopterflugs sagt aus, dass die Windgeschwindigkeit maximal $\frac{2}{3}$ der Höchstgeschwindigkeit des Quadrokopter betragen darf. Die maximalen Geschwindigkeiten des Quadrokopter entnehmen Sie bitte den technischen Daten. Zur Windbestimmung können Sie auf verschiedenen Webseiten oder Drittanbieter Apps zurück greifen. Ein Verlust des Quadrokopter durch Windeinflüsse unterliegt nicht der Garantie oder Gewährleistung.

Ersatzteile

Informationen über den möglichen Erwerb von zusätzlichen Ersatzteilen erhalten Sie auf <https://shop.maginon.com/de>

EU-Konformitätserklärung

Hiermit erklärt die supra GmbH, dass der Funkanlagentyp „QC-99 GPS“ der Richtlinie 2014/53/EU entspricht. Der vollständige Text der EU-Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar:

<https://downloads.maginon.de/downloads/konformitaetserklaerung/>

2014/53/EU RE-Richtlinie

2011/65/EU RoHS-Richtlinie



supra GmbH
Denisstraße 28 a,
67663 Kaiserslautern,
Deutschland

Aufbewahrung

Bei Nichtbenutzung trennen Sie den Quadrocopter  von der Stromversorgung und bewahren Sie diese an einem sauberen und trockenen Ort, außerhalb der Reichweite von Kindern, auf.



Informationen über den Erwerb einer passgenauen Transport Box finden Sie auf <https://shop.maginon.com/de>

EU-Konformitätserklärung

Die Erstellung dieser Konformitätserklärung erfolgt in alleiniger Verantwortung des Herstellers. Supra Foto-Elektronik-Vertriebs GmbH, Denisstraße 28a, 67663 Kaiserslautern bestätigt hiermit, dass das unten aufgeführte Gerät den unten aufgeführten Normen und Vorschriften entspricht.

Artikelbezeichnung: GPS Drohne
 Modellnummer: QC-99GPS
 Marke: Maginon
 Artikelnummern: 101115
 Seriennummer: 224307000001-224307999999

Object of the declaration:



The object of the declaration described above is of class C0.

Der oben beschriebene Gegenstand der Erklärung entspricht den einschlägigen Harmonisierungsrechtsvorschriften der Union.

RE Direktive RED 2014/53/EC	Ja		Verordnung (EG) 2020/1058 & (EG) 2019/945	Ja
--------------------------------	----	--	---	----

Harmonisierte und andere internationale und nationale Normen:

Der Artikel entspricht folgenden, zur Erlangung des CE-Zeichens erforderlichen Normen:

EN 62368-1:2014+AC:2015; EN 62479:2010; EN 301 489-1 V2.2.3; EN 301 489-3 V2.1.1; EN 301 489-19 V2.1.1; EN 300 440 V2.2.1; EN 303 413 V1.1.1; EN IEC 63000:2018

Ausstellungsdatum: 10.4.24
 Ort der Ausstellung: Kaiserslautern
 Firmestempel:



Firma: Supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
 Name: Ralph Hennes
 Position: CEO
 Unterschrift:

Reinigung

WARNUNG!

Verbrennungsgefahr!

Die Quadrokopter **1** wird während des Betriebs heiß!

- Lassen Sie die Quadrokopter **1** vor jeder Reinigung vollständig abkühlen.

HINWEIS!

Kurzschlussgefahr!

In das Gehäuse eingedrungenes Wasser kann einen Kurzschluss verursachen.

- Tauchen Sie den Quadrokopter **1** niemals in Wasser.
- Achten Sie darauf, dass kein Wasser in das Gehäuse gelangt.

HINWEIS!

Gefahr durch Fehlbedienung!

Unsachgemäßer Umgang mit der Quadrokopter **1** kann zu Beschädigung führen.

- Verwenden Sie keine aggressiven Reinigungsmittel, Bürsten mit Metall- oder Nylonborsten, sowie scharfe oder metallische Reinigungsgegenstände wie Messer, harte Spachtel und dergleichen. Diese können die Oberflächen beschädigen.
- Geben Sie die Quadrokopter **1** keinesfalls in die Spülmaschine. Sie würden ihn dadurch zerstören.

1. Lassen Sie den Quadrokoopter **1** vollständig abkühlen.
2. Wischen Sie die Quadrokoopter **1** mit einem leicht angefeuchteten Tuch ab. Lassen Sie den Quadrokoopter **1** danach vollständig trocknen.

Akku ausbauen

Vor der Entsorgung des Quadrokoopter muss der Akku **3** ausgebaut und separat entsorgt werden. Gehen Sie hierzu wie folgt vor:

1. Vergewissern Sie sich zunächst, dass Quadrokoopter **1** und Fernbedienung **4** ausgeschaltet sind und stellen Sie sicher, dass Quadrokoopter **1** und Fernbedienung **4** über die gesamte Dauer des Akkuausbaus ausgeschaltet bleiben.
2. Drücken Sie die Akku Verriegelung **36** am Akku **3** und entnehmen Sie den Akku **3** nach hinten aus dem Quadrokoopter **1**.
3. Entsorgen Sie den Akku **3** wie dies im Kapitel „Entsorgung“ auf Seite 69 beschrieben ist.

Entsorgung

Verpackung entsorgen



Entsorgen Sie die Verpackung sortenrein. Geben Sie Pappe und Karton zum Altpapier, Folien in die Wertstoff-Sammlung.

Altgerät entsorgen

(Anwendbar in der Europäischen Union und anderen europäischen Staaten mit Systemen zur getrennten Sammlung von Wertstoffen)



Altgeräte dürfen nicht in den Hausmüll!

Sollte der Quadrocopter einmal nicht mehr benutzt werden können, so ist jeder Verbraucher

gesetzlich verpflichtet, Altgeräte getrennt vom



Hausmüll, z. B. bei einer Sammelstelle seiner

Gemeinde/seines Stadtteils, abzugeben. Damit

wird gewährleistet, dass Altgeräte fachgerecht verwertet und negative Auswirkungen auf die Umwelt vermieden werden. Deswegen sind Elektrogeräte mit dem nebenstehendem Symbol gekennzeichnet.



Akkus und Akkus dürfen nicht in den Hausmüll!

Als Verbraucher sind Sie gesetzlich verpflichtet,

alle Akkus und Akkus, egal ob sie Schadstoffe* enthalten oder nicht, bei einer Sammelstelle in

Ihrer Gemeinde/ Ihrem Stadtteil oder im Handel abzugeben, damit sie einer umweltschonenden Entsorgung zugeführt werden können.

* gekennzeichnet mit: Cd = Cadmium, Hg = Quecksilber, Pb = Blei

MAGINON

supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
Denisstr. 28a
67663 Kaiserslautern
Deutschland